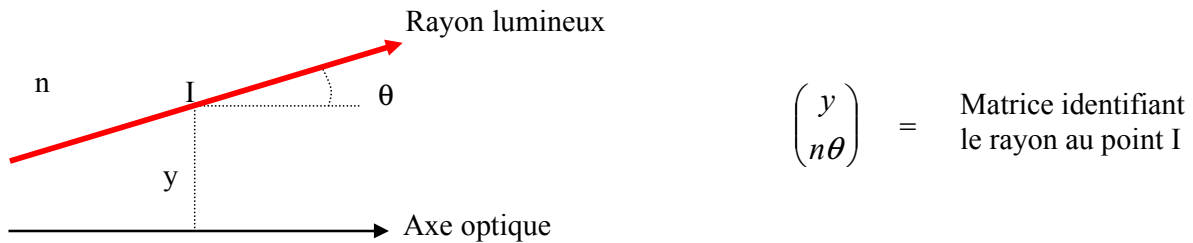


OPTIQUE MATRICIELLE

L'approximation de Gauss conduit à l'approximation linéaire de l'optique géométrique car dans ces conditions de stigmatisme approché où les rayons sont peu inclinés par rapport à l'axe optique, les angles sont très petits ($\tan\alpha \cong \sin\alpha \cong \alpha$) et la loi de la réfraction de Snell-Descartes se réduit à : $n_1 i_1 = n_2 i_2$. Dans ce cas, l'usage du calcul matriciel est bien adapté à la résolution des systèmes optiques complexes.

1. Formulation matricielle

- Un rayon lumineux arrivant en un point I est identifié à une matrice colonne dont les éléments sont sa **coordonnée y** par rapport à l'axe optique et l'**angle optique nθ**, produit de l'indice n dans lequel il se trouve par l'angle (orienté) θ d'inclinaison du rayon par rapport à l'axe optique.



- Les matrices colonnes d'entrée (indice e) et de sortie (indice s) de tout rayon lumineux traversant un système optique centré sont alors reliées par des matrices du type $T = \begin{pmatrix} T_{11} & T_{12} \\ T_{21} & T_{22} \end{pmatrix}$ telles que

$$\begin{pmatrix} y_s \\ n_s \theta_s \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} T_{11} & T_{12} \\ T_{21} & T_{22} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_e \\ n_e \theta_e \end{pmatrix}$$

avec la propriété que les éléments de cette matrice T définie pour la traversée du système (entre les points E et S) donnent accès aux grandeurs caractéristiques du système optique, à savoir :

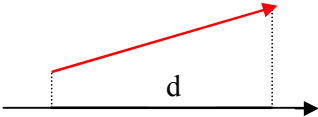
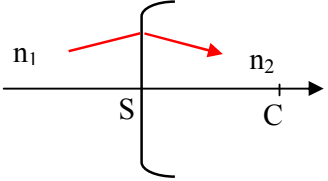
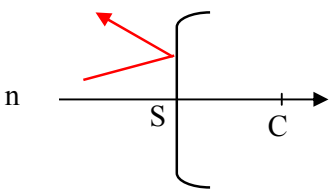
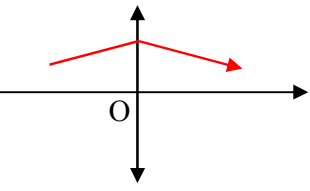
- la vergence du système centré $V = -T_{21} = \frac{n_s}{f'} = -\frac{n_e}{f} \Rightarrow$ distances focales objet $\overline{P_1 F} = f = -\frac{n_e}{V}$ et image $\overline{P_2 F'} = f' = \frac{n_s}{V}$
- la position des foyers principaux objet F tel que $\overline{EF} = f T_{22}$ et image F' tel que $\overline{SF'} = f' T_{11}$
- la position des plans principaux objet P₁ tel que $\overline{EP_1} = f (T_{22}-1)$ et image P₂ tel que $\overline{SP_2} = f' (T_{11}-1)$
- la position des plans nodaux N₁ et N₂ tels que $\overline{P_1 N_1} = \overline{P_2 N_2} = f + f'$

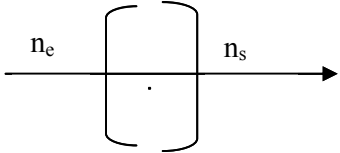
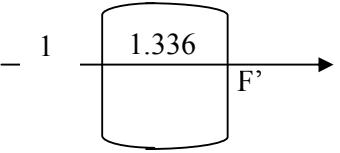
Dans le cas d'un système centré, l'élément B = 0.

NB : certains auteurs utilisent la matrice colonne définie par y et θ mais ce choix est moins intéressant car :

- les déterminants des matrices ne sont plus égaux à l'unité, mais au rapport des indices,
- la vergence ne s'obtient plus par simple changement de signe de l'élément de matrice C,
- les matrices de réfraction d'un dioptre plan ne s'identifie pas à la matrice unité.

2. Matrices fondamentales

Opération	Matrice de transfert	Cas particuliers
<p>Translation de la distance d dans un milieu homogène d'indice n</p> 	$\begin{pmatrix} 1 & \frac{d}{n} \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$	
<p>Réfraction à travers un dioptré sphérique (de sommet S et de centre C) d'un milieu n_1 à un milieu n_2</p> 	$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -V & 1 \end{pmatrix}$ <p>où la vergence $V = \frac{n_2 - n_1}{SC}$</p>	<p>Dioptré plan : $SC \rightarrow \infty$ et donc $V=0$ (matrice unité)</p>
<p>Réflexion sur un miroir sphérique (de sommet S et de centre C) dans un milieu d'indice n</p> 	$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -V & 1 \end{pmatrix}$ <p>où la vergence $V = -2 \frac{n}{SC}$ (cas particulier du dioptré avec $n_2 = -n_1 = -n$)</p>	<p>Miroir plan : $SC \rightarrow \infty$ et donc $V=0$ (matrice unité)</p>
<p>Réfraction à travers une lentille mince de centre O et de distance focale f'</p> 	$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -V & 1 \end{pmatrix}$ <p>où la vergence $V = \frac{1}{f'}$</p>	

Opération	Matrice de transfert	Cas particuliers
<p>Réfraction à travers un système centré d'indices d'entrée n_e et de sortie n_s</p> 	<p>Entre deux plans conjugués :</p> $\begin{pmatrix} \gamma & 0 \\ -V & \frac{n_s}{n_e} G \end{pmatrix}$ <p>où γ = grandissement transversal, G = grandissement angulaire</p> <p>avec $\frac{n_s}{n_e} \gamma G = 1$</p> <p>(relation de Lagrange-Helmholtz approximation linéaire de celle d'Abbe)</p>	
<p>Œil : réfraction entre la cornée et la rétine</p> 	$\begin{pmatrix} 0 & 0.0167 \\ -60 & 0.9 \end{pmatrix}$ <p>$\Rightarrow V=60 \delta$ et les focales sont $f^*=22,3 \text{ mm}$ et $f^*=-16,7 \text{ mm}$</p>	