

### TP 3

#### Circulation thermohaline à deux compartiments

On va modéliser la circulation entre deux zones (typiquement des mers différentes) ayant des salinités et des températures différentes. Ces deux zones sont elles-mêmes entourées de deux zones de rappel. On considérera que la salinité et la température sont relatives par rapport à des références  $S_0$  et  $T_0$  ce qui permettra de considérer les températures  $T$  et  $-T$  et des salinités  $S$  et  $-S$  (qui en pratique voudraient dire  $T_0 \pm T$  et  $S_0 \pm S$ ). Un résumé du schéma de circulation est donné sur la figure 1.

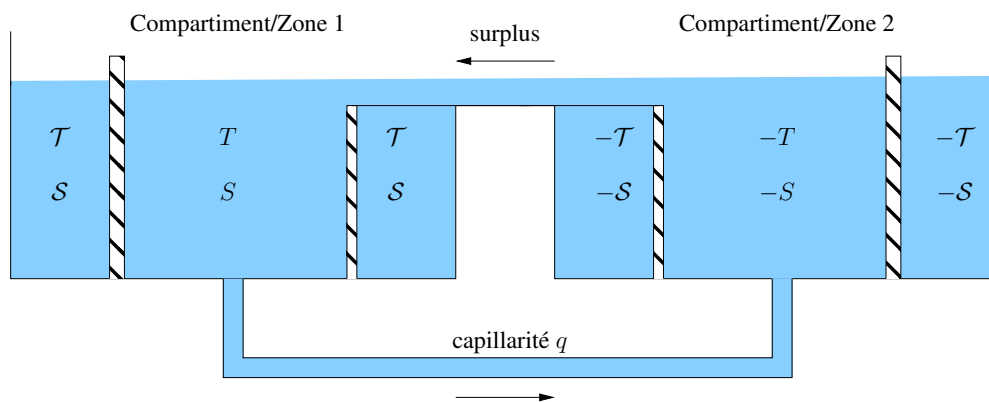


FIGURE 1 – Schéma global du système de circulation

De plus nous faisons les hypothèses suivantes :

- Les zones de rappel ont respectivement pour température et salinité  $\pm T$  et  $\pm S$ .
- De plus le flux de chaleur passant par capillarité est de  $qT$  avec  $T$  la température de la zone transiente. Le terme  $q$  est dit taux de flux (*flow rate*, en anglais). Attention, ce taux peut varier en fonction du temps car il s'écrit

$$q = \frac{\rho_1 - \rho_2}{k} \quad (1)$$

avec  $k$  la résistance du milieu où se déroule la capillarité, et  $\rho_\ell$  la densité de l'eau dans la zone  $\ell$ . Cette densité dépend de l'état de la zone, ainsi

$$\rho_\ell = \rho_0 (1 - \alpha T_\ell + \beta S_\ell), \quad \ell \in \{1, 2\} \quad (2)$$

avec  $\rho_0$  une densité de référence et  $\alpha$  et  $\beta$  deux paramètres positifs préalablement fixés.

- Le niveau d'eau reste égal et donc tout ce qui passe de la zone 1 vers la zone 2 (ou vice-versa) par capillarité retourne dans la zone initiale via le passage de surplus. Les flèches indiquent le mouvement de l'eau si le terme de capillarité  $q$  est positif. Dans le cas contraire (c-à-d,  $q$  négatif), l'eau va dans le sens opposé des flèches. Notez que l'équation (1) induit  $q > 0$  quand  $\rho_1 > \rho_2$ , c-à-d, quand la densité de la zone 1 est supérieure à celle de la zone 2, ce qui est logique.

Dans la suite, on utilisera abondamment les températures et salinités normalisées de la manière suivante

$$x = \frac{S}{S} \quad \text{et} \quad y = \frac{T}{T}$$

**Questions :** On suppose que les zones ne sont pas connectées et on étudie donc la zone 1 de manière séparée.

1.1 Montrer que l'état du système  $(x, y)$  vérifie les équations suivantes.

$$\begin{cases} \dot{x} &= \delta_1(1-x) \\ \dot{y} &= \delta_2(1-y) \end{cases} \quad (3)$$

avec  $\delta_1$  et  $\delta_2$  deux paramètres positifs. Dans la suite, on prendra  $\delta_2 = 1$  et le seul terme restant  $\delta_1$  sera noté  $\delta$ . Ce terme  $\delta$  est inférieur à 1 car le transfert de salinité est plus lent que celui de la température.

1.2 Résoudre mathématiquement le système dynamique donné par l'équation (3) lorsque l'état initial est  $(x_0, y_0)$ .

On revient au modèle général de la figure 1. Le nouveau modèle dynamique s'écrit alors

$$\begin{cases} \dot{x} &= \delta(1-x) - |f|x \\ \dot{y} &= (1-y) - |f|y \\ f &= \frac{1}{\lambda}(-y + Rx) \end{cases} \quad (4)$$

où  $f$  correspond à  $2q$  (et donc peut varier dans le temps),  $\lambda = \frac{k}{4\rho_0\alpha T}$  et  $R = \frac{\beta S}{\alpha T}$  sont deux paramètres positifs. On supposera également que  $R > 1$ .

On remarque un couplage entre les variables  $x$  et  $y$  en raison de l'équation (2) associée à la densité qui joue maintenant un rôle.

2.1 Justifier ce modèle en faisant les bilans d'échanges thermique et halin.

2.2 Nous allons étudier mathématiquement les points stationnaires de ce système.

o Montrer que les points stationnaires sont de la forme

$$x = \frac{1}{1 + \frac{|f|}{\delta}} \quad \text{et} \quad y = \frac{1}{1 + |f|}$$

o En déduire que  $f$  vérifie

$$\phi_{R,\delta}(f) = \lambda f \quad \text{avec} \quad \phi_{R,\delta}(f) = -\frac{1}{1 + |f|} + \frac{R}{1 + \frac{|f|}{\delta}}$$

Ceci représente une équation du point fixe à  $\lambda$  près.

o Tracer  $\phi$  pour  $R = 2$  et  $\delta \in \{1/6, 1\}$ . Tracer également  $f \mapsto \lambda f$  pour deux valeurs de  $\lambda \in \{1/5, 1\}$ . Combien de points stationnaires sont au maximum possibles ?

o Si la fonction  $\phi_{R,\delta}$  n'a pas de zéro, combien de point stationnaire existe ? Quelles sont les conditions sur  $R$  et  $\delta$  pour ne pas avoir de zéro ?

2.3 Tracer des trajectoires dans le plan  $(x, y)$  du système dynamique avec des  $(x_0, y_0)$  choisis équitablement répartis entre  $[0, 1]$ . Vous prendrez deux ensembles de paramètres :

o  $R = 2, \delta = 1/6$  et  $\lambda = 1/5$ .

o  $R = 2, \delta = 1$  et  $\lambda = 1/5$ .

Pour implémenter le système dynamique, remplacer les dérivées par les taux de variations avec un pas de  $h$  suffisamment petit. Examiner ces trajectoires entre les instants 0 et  $t_{\max}$  à choisir.

3.1 Pour des raisons exogènes, on va considérer que  $\delta$  (c-à-d, la capacité de transfert halin) varie avec le temps. Le paramètre  $\delta$  sera modifié tous les  $t_{\max}$ . On garde  $R = 2$  et  $\lambda = 1/5$ . Et on initialise à  $(x_0, y_0) = (1/2, 1/2)$ .

o  $\delta = [1/6, 1/3, 2/3, 1, 2/3, 1/3, 1/6]$

o  $\delta = [1/6, 0.3, 0.6, 1, 1/6]$

3.2 Qu'observez-vous ? Relier ce que vous venez d'observer avec la notion de point de bascule et de système non-réversible.

## Bibliographie :

1. H. Stommel, « Thermohaline convection with two stable regimes of flow », *Tellus A : Dynamic Meteorology and Oceanography*, 1961.